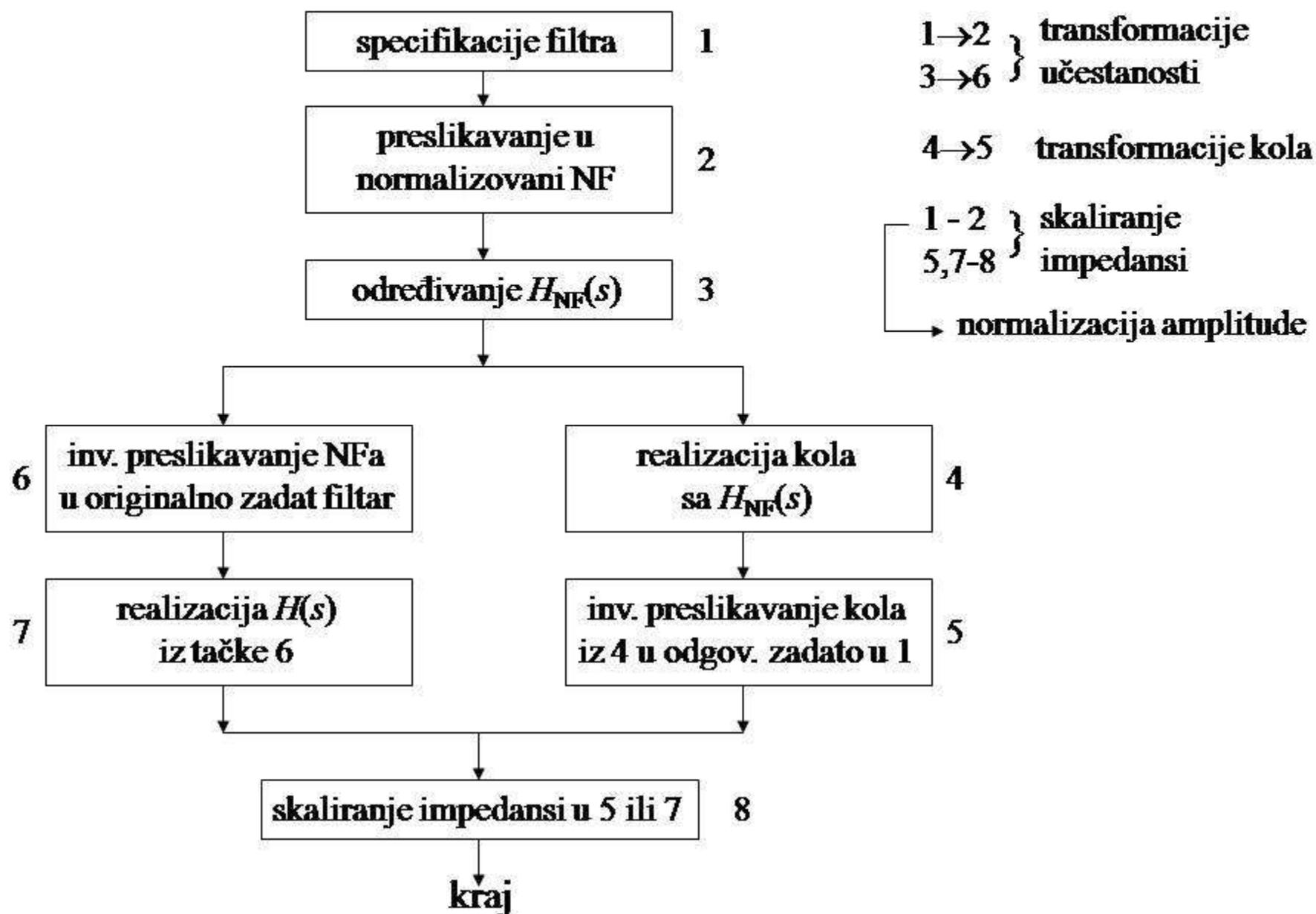


OSNOVNE TRANSFORMACIJE UČESTANOSTI I KOLA



transformacija NF \rightarrow NF

- obično se preslikava normalizovan NF u NF sa zadatim ω_g i obrnuto;

$$|H_N(j\omega_N)|^2 = \frac{1}{1+\omega_N^{2n}} \quad |H_N(j\omega)|^2 = \frac{1}{1+\left(\frac{\omega}{\omega_g}\right)^{2n}} \quad |H_N(j\omega_g)|^2 = \frac{1}{2} \quad \Rightarrow \quad \omega_g = \omega_{3dB}$$

- transformacija: $\omega_N \rightarrow \frac{\omega}{\omega_g}$ tj. $s_N \rightarrow \frac{s}{\omega_g}$ denormalizacija učestanosti

- ova transformacija se koristi u funkciji prenosa ili se primenjuje na elemente kola;

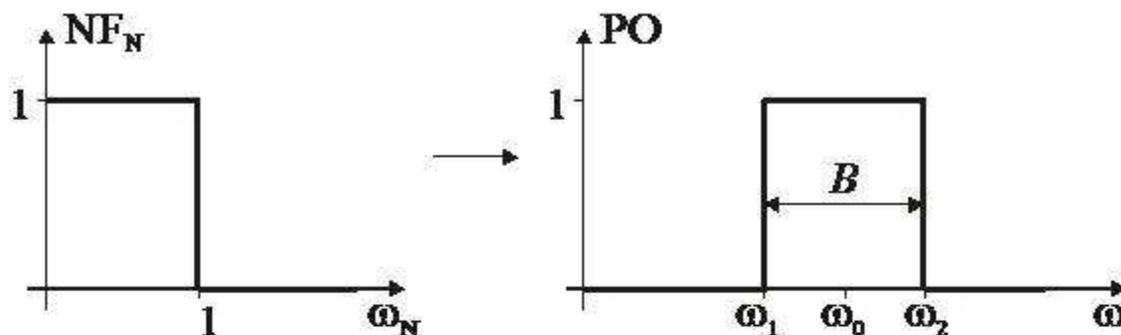
$$\frac{1}{s_N C} \rightarrow \frac{1}{\frac{s}{\omega_g} C} = \frac{1}{s \frac{C}{\omega_g}}$$

$$s_N L \rightarrow \frac{s}{\omega_g} L = s \frac{L}{\omega_g}$$

$$R \rightarrow R$$

← svaki element u normalizovanom kolu se transformiše

transformacija NF → propusnik opsega učestanosti



ω_0 - centralna učestanost propusnika opsega učestanosti

B - širina propusnog opsega

$$B = \omega_2 - \omega_1$$

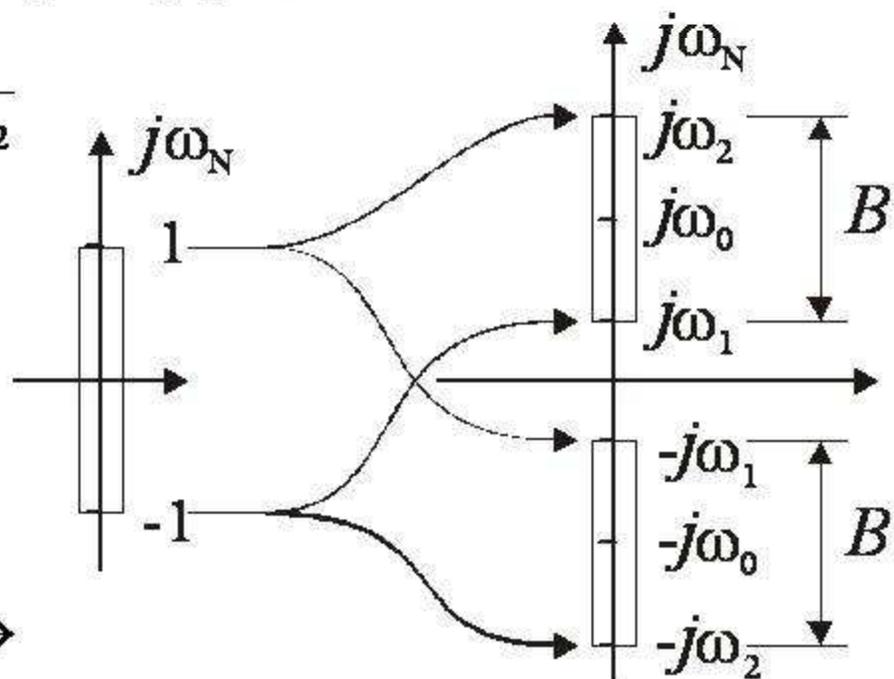
$$\omega_0 = \sqrt{\omega_1 \omega_2}$$

$$s_N \rightarrow \frac{s^2 + \omega_0^2}{Bs}$$

- osobina:

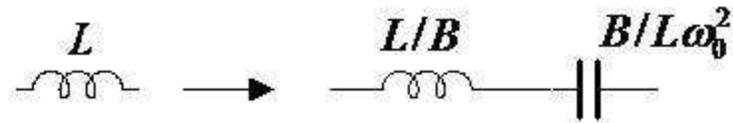
$$\frac{\left(\frac{\omega_0^2}{s}\right)^2 + \omega_0^2}{B \cdot \frac{\omega_0^2}{s}} = \frac{\omega_0^4 + s^2 \omega_0^2}{Bs \omega_0^2} = \frac{s^2 + \omega_0^2}{Bs}$$

→ s_N se preslikava u dve tačke u s -ravni;
pozitivan i "negativan" PO →

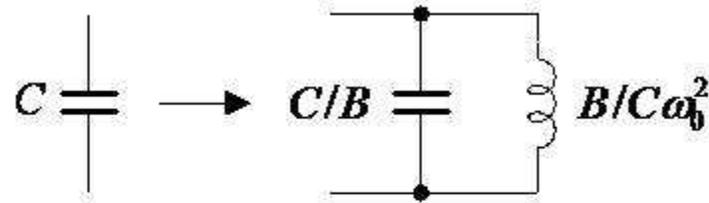


- transformacija elemenata:

$$s_N L \rightarrow \frac{s^2 + \omega_0^2}{Bs} L = s \frac{L}{B} + \frac{\omega_0^2 L}{Bs}$$

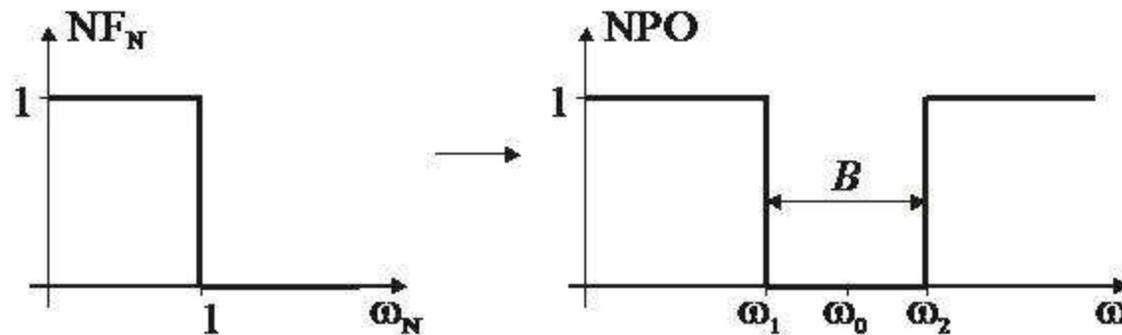


$$s_N C \rightarrow s \frac{C}{B} + \frac{\omega_0^2 C}{Bs}$$



$R \rightarrow R$

transformacija NF \rightarrow nepropusnik opsega učestanosti



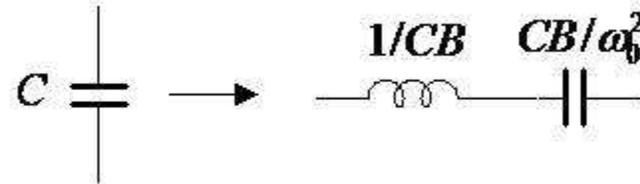
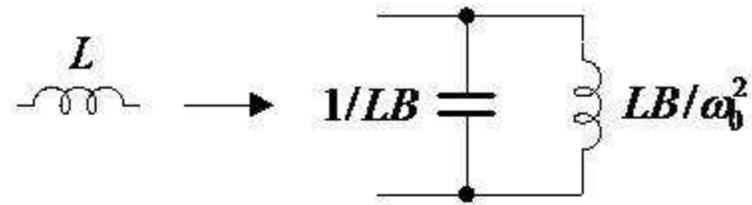
$$s_N \rightarrow \frac{Bs}{s^2 + \omega_0^2}$$

- transformacija elemenata:

$$s_N L \rightarrow \frac{Bs}{s^2 + \omega_0^2} L = \frac{1}{s \frac{1}{LB} + \frac{\omega_0^2}{LBs}}$$

$$s_N C \rightarrow \frac{1}{s \frac{1}{CB} + \frac{\omega_0^2}{CBs}}$$

$$R \rightarrow R$$



transformacija NF \rightarrow VF

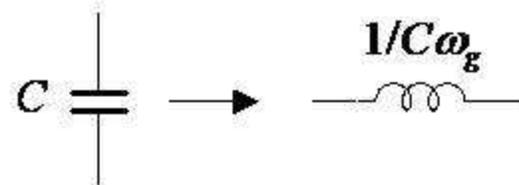
$$s_N \rightarrow \frac{\omega_g}{s}$$

- transformacija elemenata:

$$s_N L \rightarrow \frac{\omega_g L}{s}$$

$$s_N C \rightarrow \frac{\omega_g C}{s}$$

$$R \rightarrow R$$



SKALIRANJE IMPEDANSI

- U prethodnim transformacijama se R nije menjalo (obično je $R=1\Omega$ u normalizovanim filtrima);

$$Z_N \rightarrow AZ_N \quad A - \text{const.}$$

$$R_N \rightarrow AR_N$$

$$L_N \rightarrow AL_N$$

sve impedanse se skaliraju $\Rightarrow H(s)$ se ne menja

$$\frac{1}{sC_N} \rightarrow \frac{A}{sC_N} = \frac{1}{s\frac{C_N}{A}}$$

- primer:

1. Projektovati VF filter, koji zadovoljava specifikacije:

- donja granična učestanost je $f_0=10\text{kHz}$;
- slabljenje naponske funkcije prenosa na $f_1=5\text{kHz}$ je veće od 22dB;
- slabljenje naponske funkcije prenosa na $f_2=20\text{kHz}$ je manje od 1dB.

a) odrediti gabarite normalizovanog VF, a zatim odgovarajućeg normalizovanog NF filtra.

b) odrediti red i funkciju prenosa Batervortovog normalizovanog NF filtra, koji zadovoljava gabarite izračunate pod a).

$$20\log |H_{\max}(jf)| - 20\log |H(jf_1)| \geq 22 \text{ dB}$$

$$20\log \frac{|H_{\max}|}{|H(jf_1)|} \geq 22 \Rightarrow |H(jf_1)| \leq 0,0794 \cdot |H_{\max}|$$

$$|H(jf_1)|^2 \leq 6,31 \cdot 10^{-3} \cdot |H_{\max}|^2$$

$$20\log |H_{\max}(jf)| - 20\log |H(jf_2)| \leq 1 \text{ dB}$$

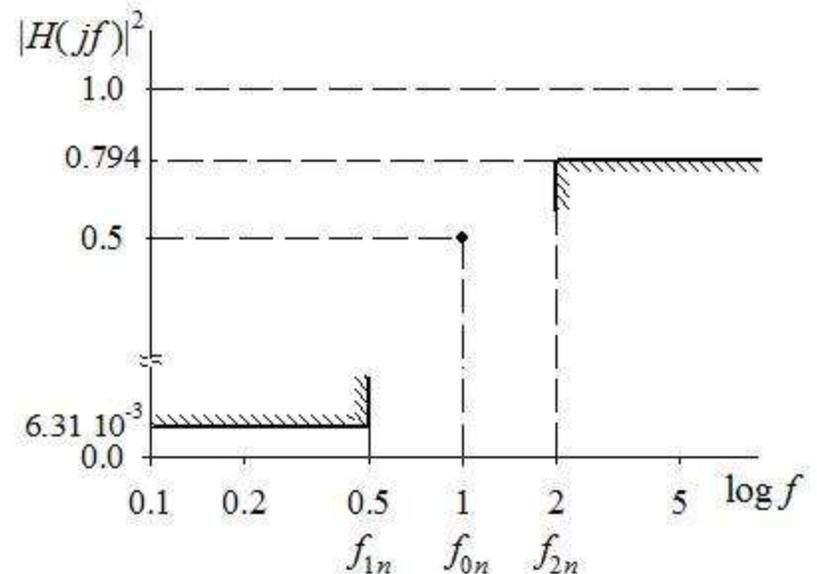
$$20\log \frac{|H_{\max}|}{|H(jf_2)|} \leq 1 \Rightarrow |H(jf_2)| \geq 0,891 \cdot |H_{\max}|$$

$$|H(jf_2)|^2 \geq 0,794 \cdot |H_{\max}|^2$$

-prelazak na VF_N:

$$f_{1N} = \frac{f_1}{f_0} = 1/2 \quad f_{2N} = \frac{f_2}{f_0} = 2$$

$$\left| H_N(j\frac{1}{2}) \right|^2 \leq 6,31 \cdot 10^{-3} \quad \left| H_N(j2) \right|^2 \geq 0,794$$

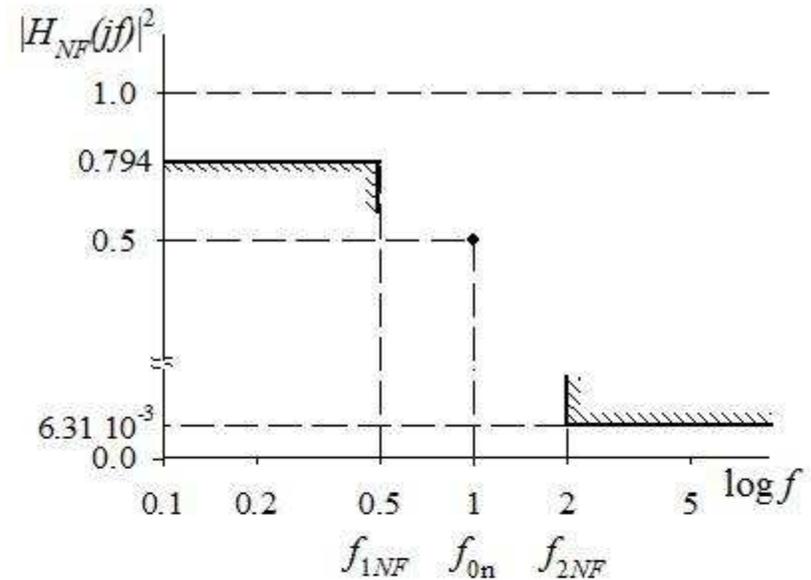


$\underline{VF_N \rightarrow NF_N:}$

$$s \rightarrow \frac{1}{s}$$

$$f_{1NF} = \frac{1}{f_{1N}} = 2 \Rightarrow |H_{NF}(j2)|^2 \leq 6,31 \cdot 10^{-3}$$

$$f_{2NF} = \frac{1}{f_{2N}} = 1/2 \Rightarrow \left| H_{NF}(j\frac{1}{2}) \right|^2 \geq 0,794$$



* - direktna transformacija $VF \rightarrow NF_N: s \rightarrow \frac{\omega_0}{s} \quad f_{1NF} \rightarrow \frac{f_0}{f_1} = 2$

b) $|H(j\omega)|^2 = \frac{1}{1+\omega^{2n}}$

$$\frac{1}{1+\left(\frac{1}{2}\right)^{2n}} \geq 0,794 \Rightarrow n \geq 1$$

$$\frac{1}{1+(2)^{2n}} \leq 6,31 \cdot 10^{-3} \Rightarrow n \geq 4$$

← usvaja se $n=4$

* - transformacija gabarita POU → normalizovan NF:

$$s_N \leftrightarrow \frac{s^2 + \omega_0^2}{Bs}$$

$$\frac{(j\omega_0)^2 + \omega_0^2}{B \cdot j\omega_0} \rightarrow 0$$

$$j\omega_N \leftrightarrow \frac{(j\omega)^2 + \omega_0^2}{B \cdot j\omega}$$

→

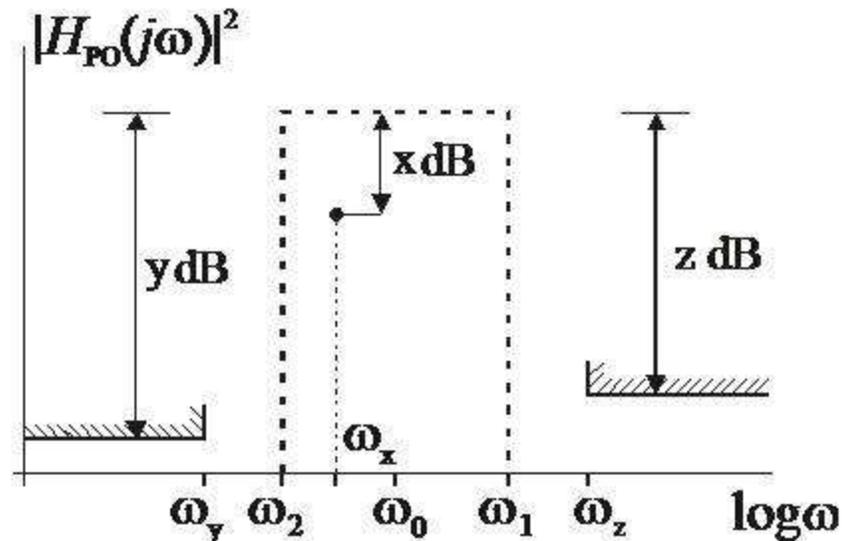
$$\frac{(j\omega_1)^2 + \omega_0^2}{(\omega_1 - \omega_2) \cdot j\omega_1} = -j \frac{\omega_0^2 - \omega_1^2}{\omega_1^2 - \omega_1 \cdot \omega_2} = j \cdot 1$$

$$B = \omega_1 - \omega_2 \quad \omega_0^2 = \omega_1 \cdot \omega_2$$

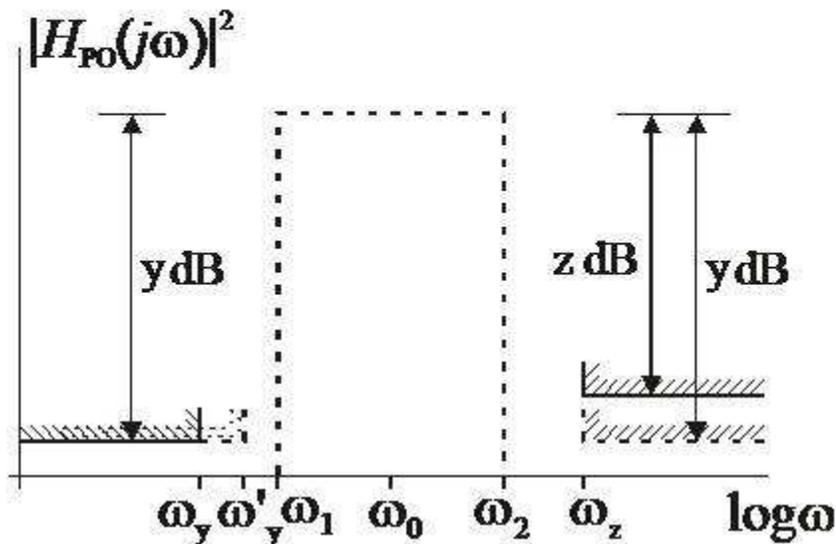
(slično za $j\omega_2 \rightarrow -j1$)

$$\frac{(j\omega_x)^2 + \omega_0^2}{B \cdot j\omega_x}$$

→ odgovarajuća normalizovana učestanost $j\omega_{Nx}$



- gabariti u PO i u NPO moraju da budu zadati simetrično, a to znači da učestanosti daju ω_0 u geometrijskoj sredini, jer je samo tada jednoznačno preslikavanje u NF_N ;
- ako nije ispunjena geometrijska simetrija, obično se usvaja strožiji zahtev i u pogledu učestanosti i u pogledu slabljenja.



→ aproksimacija višeg reda (složenije $H(j\omega)$, skuplja realizacija)

- postoje i metode direktne realizacije PO sa nesimetričnim gabaritima.

FUNKCIJA PRENOSA BIKVADRATNE SEKCIJE

- sinteza aktivnih filtera višeg reda obično se izvodi na sledeći način:

1- $H_n(j\omega)$ dobijeno iz aproksimacije se prikaže kao proizvod funkcija prenosa (prvog i) drugog reda;

2- svaka sekcija drugog reda se realizuje kao nezavisna sekcija, pa se rednim (kaskadnim) sprežanjem ostvari $H_n(j\omega)$;

* međusobni uticaj sekcija treba da bude mali ($Z_{izl} \rightarrow 0, Z_{ul} \rightarrow \infty$)

- funkcija bikvadratne sekcije:

$$H(s) = k \cdot \frac{a_2 s^2 + a_1 s + a_0}{s^2 + b_1 s + b_0} = k' \cdot \frac{s^2 + \frac{\omega_z}{Q_z} s + \omega_z^2}{s^2 + \frac{\omega_p}{Q_p} s + \omega_p^2}$$

$$s_{p1,2} = \sigma_p \pm j\Omega_p$$

$$s_{p1,2} = \frac{1}{2} \left[-\frac{\omega_p}{Q_p} \pm \sqrt{\left(\frac{\omega_p}{Q_p}\right)^2 - 4\omega_p^2} \right]$$

- gde su ω_p i Q_p učestanost i Q faktor pola:

$$\omega_p = |s_{p1,2}| = \sqrt{\sigma_p^2 + \Omega_p^2}$$

$$Q_p = \frac{\omega_p}{2\sigma_p}$$

$Q_p > 1/2$ - konjugovano kompleksni polovi

$Q_p = 1/\sqrt{2}$ - max ravna amplitudska karakteristika (Batervortova)

$$H_2(j\omega) = \frac{1}{s^2 + 2\left(\sin\frac{\pi}{2}\right)s + 1} = \frac{1}{s^2 + \sqrt{2}\cdot s + 1} \Rightarrow Q_p = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

- za: $a_1 = a_2 = 0$ dobija se NF

$a_1 = a_0 = 0$ dobija se VF

OSETLJIVOSTI

- zbog neidealnosti komponenata realizacija funkcije prenosa uvek odstupa od projektovane;
- uticaj: tolerancije elemenata, promene temperature, vlažnosti, starenja itd.
- kaskadne realizacije su posebno loše, jer se zbog izolovanosti sekcija ne može postići interna kompenzacija ovih promena, već se one sabiraju;
- kod složenijih realizacija moguće je topologijom kola umanjiti uticaj promena vrednosti komponenata na funkciju prenosa;

- diferencijalna osetljivost $y=f(x)$ je relativna promena y nastala usled relativne promene x :

$$S_x^y = \frac{\frac{\partial y}{y}}{\frac{\partial x}{x}} = \frac{\partial(\ln y)}{\partial(\ln x)} = \frac{x}{y} \frac{\partial y}{\partial x}$$

- osobine osetljivosti:

1. $y = \text{const} = a \Rightarrow S_x^a = 0$

2. $S_x^{a^y} = S_{a^x}^y = S_x^y$

3. $S_x^x = S_x^{a^x} = 1$

4. $S_{1/x}^y = S_x^{1/y} = -S_x^y$

5. $S_x^{y_1 \cdot y_2} = S_x^{y_1} + S_x^{y_2}$ - posledica: $S_x^{y^n} = n \cdot S_x^y$ ili $S_x^{y_1/y_2} = S_x^{y_1} - S_x^{y_2}$

6. $S_x^{y_1 \pm y_2} = \frac{y_1 \cdot S_x^{y_1} \pm y_2 \cdot S_x^{y_2}}{y_1 \pm y_2}$

7. $y = x_1^a \cdot x_2^b \cdot x_3^c \dots \Rightarrow S_{x_1}^y = a \quad S_{x_2}^y = b \dots$

- najčešće se određuju osetljivosti nula i polova funkcije drugog reda na promene elemenata u kolu:

$$H(j\omega) = k \cdot \frac{s^2 + \frac{\omega_z}{Q_z}s + \omega_z^2}{s^2 + \frac{\omega_p}{Q_p}s + \omega_p^2} \quad k, \omega_z, Q_z, \omega_p, Q_p, \dots \text{ - su funkcije } R, C, \dots$$

$$S_{C_1}^{\omega_p} = \frac{C_1}{\omega_p} \frac{\partial \omega_p}{\partial C_1} \quad S_{R_2}^{\omega_p} = \frac{R_2}{\omega_p} \frac{\partial \omega_p}{\partial R_2} \quad \dots \quad S_{C_i, R_i}^{Q_p}, \quad S_{C_i, R_i}^{\omega_z}, \quad S_{C_i, R_i}^{Q_z}, \quad S_{C_i, R_i}^k$$

- u zavisnosti od realizacije filtra postižu se manje ili veće osetljivosti;

$$\omega_p = f(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n) \quad x_i \text{ - parametri komponenata}$$

$$\Delta \omega_p = \frac{\partial \omega_p}{\partial x_1} \Delta x_1 + \frac{\partial \omega_p}{\partial x_2} \Delta x_2 + \dots + \frac{\partial \omega_p}{\partial x_n} \Delta x_n$$

$$= \sum_{j=1}^n \frac{\partial \omega_p}{\partial x_j} \Delta x_j \frac{x_j}{\omega_p} \frac{\omega_p}{x_j} = \sum_{j=1}^n S_{x_j}^{\omega_p} \frac{\Delta x_j}{x_j} \omega_p \quad \Rightarrow \quad \frac{\Delta \omega_p}{\omega_p} = \sum_{j=1}^n S_{x_j}^{\omega_p} \frac{\Delta x_j}{x_j}$$

- najčešće je:

$$\frac{\Delta \omega_p}{\omega_p} = \sum_{i=1}^n S_{C_i}^{\omega_p} \frac{\Delta C_i}{C_i} + \sum_{i=1}^m S_{R_i}^{\omega_p} \frac{\Delta R_i}{R_i} + \sum_{i=1}^l S_{k_i}^{\omega_p} \frac{\Delta k_i}{k_i}$$

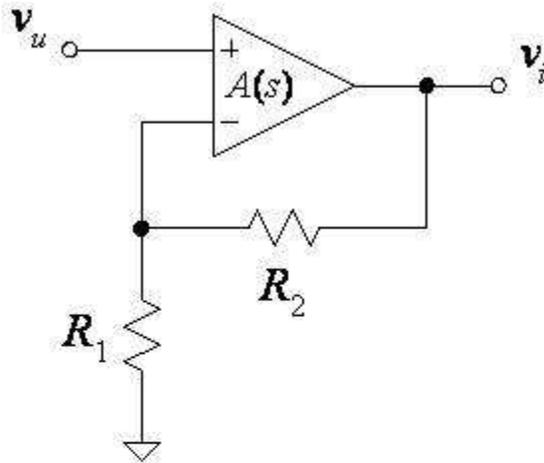
↑
varijabilnost
komponente

↑
uticaj pasivnih elemenata

OE3LE

↑
uticaj aktivnih elemenata (pojačavača)

- ako je npr. korišćen pojačavač:

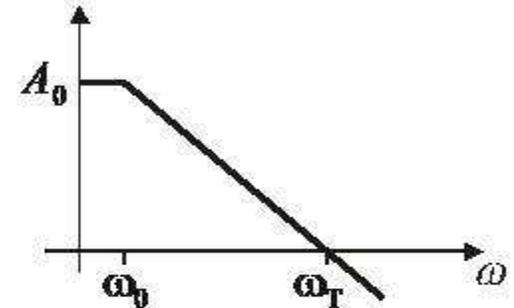


- za idealni OP $\frac{v_i}{v_u} = k_1 = 1 + \frac{R_2}{R_1}$

- međutim, OP se ne može smatrati idealnim:

$$A(s) = \frac{A_0}{1 + \frac{s}{\omega_0}}$$

$$A(j\omega) = \frac{A_0}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}} \approx \frac{A_0 \omega_0}{j\omega} \quad \omega \gg \omega_0$$



jer je mali propusni opseg

⇒ opravdana je aproksimacija: $A(s) \approx \frac{A_0 \omega_0}{s} = \frac{\omega_T}{s}$

Zato se uvode aktivne osetljivosti:

- OP je neidealna sa $A(s) = \omega_T/s \Rightarrow$ izračuna se $\omega_{pw}, Q_{pw}, \omega_{zw}, \dots$
- izračunaju se osetljivosti tih funkcija na parametar ω_T

- često se lako računaju $S_x^{\omega_p}$ i $S_x^{\omega_p/Q_p}$

$$S_x^{\omega_p/Q_p} = S_x^{\omega_p} - S_x^{Q_p} \Rightarrow S_x^{Q_p}$$

- osetljivosti funkcije prenosa:

$$S_x^{H(s)} = \frac{\partial(\ln H(s))}{\partial(\ln x)} = \frac{x}{H(s)} \cdot \frac{\partial H(s)}{\partial x}$$

x - proizvoljan parametar

- za:

$$H(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = K \frac{\prod_{i=1}^m (s - z_i)}{\prod_{j=1}^n (s - p_j)}$$

$$\Delta(\ln H(s)) = \frac{\Delta H(s)}{H(s)} = \frac{\Delta K}{K} - \sum_{i=1}^m \frac{\Delta z_i}{s - z_i} + \sum_{j=1}^n \frac{\Delta p_j}{s - p_j}$$

$$S_x^{H(s)} = \frac{x}{H(s)} \cdot \frac{\Delta H(s)}{\Delta x} = \frac{x}{H(s)} \cdot \frac{\Delta H(s)}{\Delta x} = S_x^K - \sum_{i=1}^m \frac{x}{s - z_i} \cdot \frac{\Delta z_i}{\Delta x} + \sum_{j=1}^n \frac{x}{s - p_j} \cdot \frac{\Delta p_j}{\Delta x}$$

- poluosetljivosti nula i polova:

$$S_x^{z_i} = \frac{\Delta z_i}{\Delta(\ln x)} = \frac{\partial z_i}{\partial(\ln x)} = x \cdot \frac{\partial z_i}{\partial x}$$

$$S_x^{p_i} = x \cdot \frac{\partial p_i}{\partial x}$$

$$S_x^{H(s)} = S_x^K - \sum_{i=1}^m \frac{S_x^{z_i}}{s - z_i} + \sum_{j=1}^n \frac{S_x^{p_j}}{s - p_j}$$

- nekad nije pogodno računati osetljivost funkcije prenosa preko nula i polova:

$$H(j\omega) = |H(j\omega)| \cdot e^{j\Phi(\omega)} \Rightarrow \ln H(j\omega) = \ln |H(j\omega)| + j\Phi(\omega) = \alpha(\omega) + j\Phi(\omega)$$

$$S_x^{H(j\omega)} = S_x^{\alpha(\omega)} + jS_x^{\Phi(\omega)}$$

pojačanje
u neperima

faza u [rad]

- osobine:

NKNG, SKSG, NKSG, SKNG

$$H(s) = H(R_i, L_i, C_i, \mu_i, \alpha_i, g_i, r_i, s)$$

- ako se sve impedanse skaliraju impedansom a :

$$H(aR_i, aL_i, \frac{C_i}{a}, \mu_i, \alpha_i, \frac{g_i}{a}, ar_i, s) = H(R_i, L_i, C_i, \mu_i, \alpha_i, g_i, r_i, s)$$

$$\frac{\partial}{\partial a} \Rightarrow \sum R_i \frac{\partial H}{\partial R_i} + \sum L_i \frac{\partial H}{\partial L_i} - \sum \frac{C_i}{a^2} \frac{\partial H}{\partial C_i} + \sum r_i \frac{\partial H}{\partial r_i} - \sum \frac{g_i}{a^2} \frac{\partial H}{\partial g_i} \Big|_{\substack{aR_i \\ aL_i \\ \dots}} = 0$$

\Rightarrow u RC mreži sa NKNG (a to je i OP) za $a=1$:

$$\sum R_i \frac{\partial H}{\partial R_i} = \sum C_i \frac{\partial H}{\partial C_i} \quad /: H \Rightarrow \sum S_{R_i}^H = \sum S_{C_i}^H$$

- znači da je uticaj svih R i svih C na promene $H(s)$ isti, pa ako je $\Delta R/R$ i $\Delta C/C$ suprotnog znaka (npr. temperaturni koeficijenti za R_i i C_i), $H(s)$ se ne menja.

- za skaliranje učestanosti faktorom α :

$$\omega L \rightarrow \alpha \omega L \Leftrightarrow \alpha L$$

$$\frac{1}{\omega C} \rightarrow \frac{1}{\alpha \omega C} \Leftrightarrow \alpha C$$

$$H'(R_i, \alpha L_i, \alpha C_i, \mu_i, \alpha_i, g_i, r_i, s) = H(R_i, L_i, C_i, \mu_i, \alpha_i, g_i, r_i, \alpha s)$$

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \Rightarrow \sum L_i \frac{\partial H'}{\partial (\alpha L_i)} + \sum C_i \frac{\partial H'}{\partial (\alpha C_i)} = s \cdot \frac{\partial H}{\partial \alpha s}$$

- za $\alpha=1$ i deljenjem sa H :

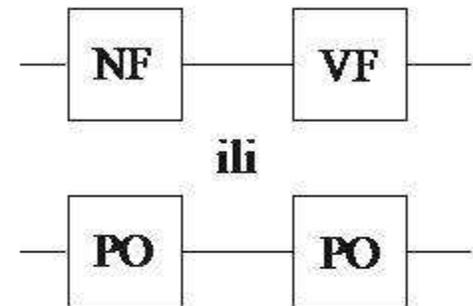
$$\sum S_{L_i}^H + \sum S_{C_i}^H = S_s^H$$

RAZLAGANJE FUNKCIJE PRENOSA VIŠEG REDA

- ako je filter neparnog reda, dobija se jedna sekcija I i ostale II reda;
- sekcija I reda se prosto realizuje preko *RC* kola;
- ako se uzmu u obzir i nule u ∞ , onda parna funkcija n -tog reda ima isti broj nula i polova i može se na $(n/2)!$ načina razložiti na sekcije II reda;

$$H(s) = k \cdot \frac{s^2}{\left(s^2 + \frac{\omega_{p1}}{Q_{p1}}s + \omega_{p1}^2\right) \left(s^2 + \frac{\omega_{p2}}{Q_{p2}}s + \omega_{p2}^2\right)}$$

npr.



- kako upariti nule i polove, kakav da bude raspored bikvadratnih sekcija i kako raspodeliti k ?
- postoje optimizacione metode, koje zahtevaju programsku podršku;
- praktična iskustva:
 - 1- uparuje se par polova sa najvećim Q faktorom (kritični par) sa nulama koje su najbliže propusnom opsegu filtra;
 - 2- redosled: prvo sekcija sa polovima koji imaju najmanji Q faktor i tako redom (korisno je npr. da NF bude na ulazu, da bi se eliminisale VF smetnje)