

Osnovi digitalne elektronike IR

vežba 2

Odsek za elektroniku

Elektrotehnički fakultet,
Univerzitet u Beogradu

2018/2019

Pregled

1 Razvojno okruženje

- Hardversko razvojno okruženje
 - Portovi
- Softversko razvojno okruženje
 - *Include* fajlovi
 - Linkovanje
 - Kompajliranje
 - Debugovanje

2 Primeri

- Rad sa diodama
- Rad sa tasterima
- Prekidi
- Sedmosegmentni displej

Pregled

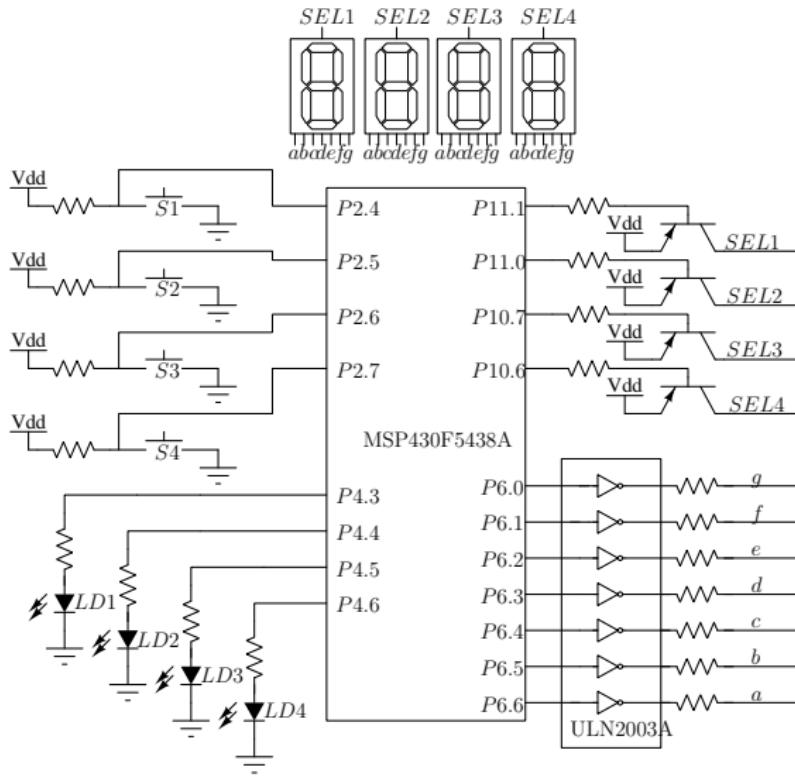
1 Razvojno okruženje

- Hardversko razvojno okruženje
 - Portovi
- Softversko razvojno okruženje
 - *Include* fajlovi
 - Linkovanje
 - Kompajliranje
 - Debugovanje

2 Primeri

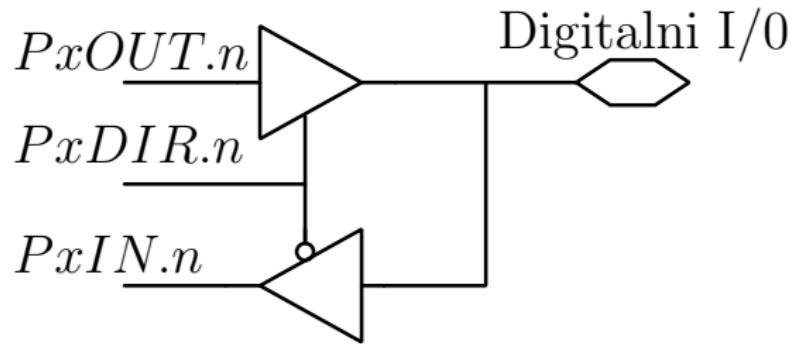
- Rad sa diodama
- Rad sa tasterima
- Prekidi
- Sedmosegmentni displej

Opis hardvera



Digitalni portovi

Svaki port se kontroliše sa četiri registra



Registri za kontrolu portova 1/2

P_xIN - ulazni registar ($x = 1 - 11$)

- očitani bit = 0 - na ulazu je nizak logički nivo
- očitani bit = 1 - na ulazu je visok logički nivo

P_xOUT - izlazni registar ($x = 1 - 11$)

- upisani bit = 0 - na izlazu je nizak logički nivo
- upisani bit = 1 - na izlazu je visok logički nivo

P_xDIR - registar selekcije ulaza ili izlaza ($x = 1 - 11$)

- upisani bit = 0 - pin je ulazni
- upisani bit = 1 - pin je izlazni

P_xSEL - registar selekcije alternativnih funkcija ($x = 1 - 11$)

- upisani bit = 0 - ulazno/izlazna funkcija pina

Registri za kontrolu portova 2/2 (Registri kontrole prekida)

P_xIFG - registar flegova ($x = 1, 2$)

- očitani bit = 0 - na pinu se nije dogodila promena koja izaziva prekid
- očitani bit = 1 - na pinu se dogodila promena koja izaziva prekid

P_xES - registar selekcije ivice ($x = 1, 2$)

- upisani bit = 0 - prekid se događa na rastuću ivicu signala na pinu
- upisani bit = 1 - prekid se događa na opadajuću ivicu signala na pinu

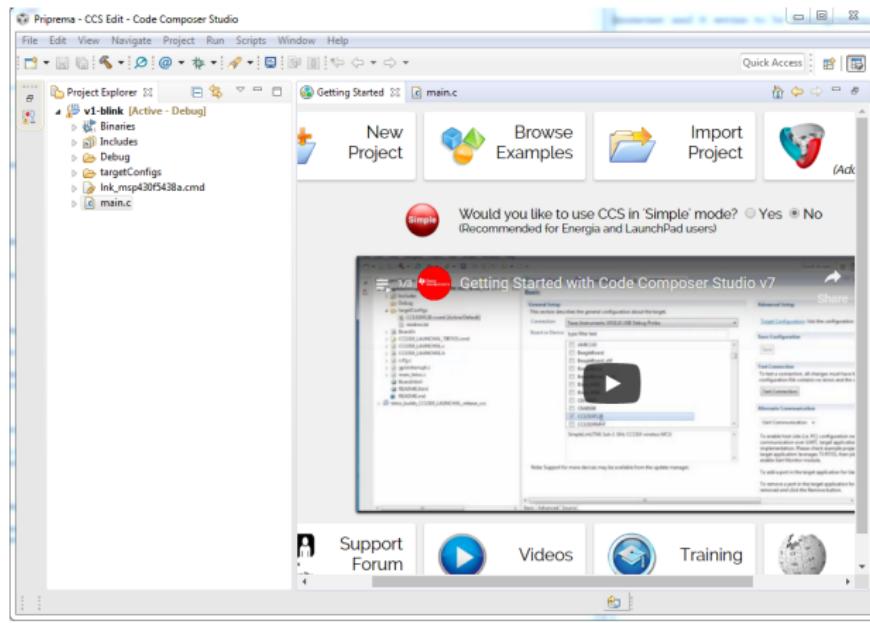
P_xIE - registar dozvole prekida ($x = 1, 2$)

- upisani bit = 0 - prekid nije dozvoljen za promenu stanja na pinu
- upisani bit = 1 - prekid je dozvoljen za promenu stanja na pinu

Code Composer Studio V7

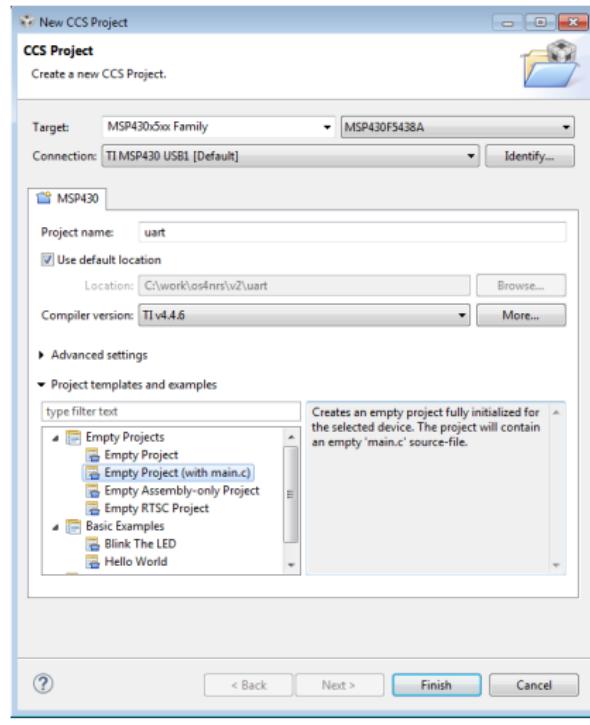
Preuzimanje softvera moguće sa linka

<http://www.ti.com/tool/CCSTUDIO>



Kreiranje projekta

S obzirom da je tražena implementacija u C-u, u dijalogu kreiranja projekta bira se C-ovski template



Osnovni fajl

Predefinisani template za C-ovski projekat prikazan je na slici

The screenshot shows the Code Composer Studio interface with a project named "uart/main.c". The Project Explorer shows files like "uart [Active - Debug]", "Includes", "Debug", "targetConfigs", "lnk_msp430f5438a.cmd", and "main.c". The main.c file contains the following code:

```

1 #include <msp430.h>
2
3 /*
4 * main.c
5 */
6 int main(void) {
7     WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD; // Stop watchdog timer
8
9     return 0;
10}
11

```

Annotations explain various parts of the code:

- Fajl sa opisom hardverskih specifičnosti izabranog mikrokontrolera**: Points to the "#include <msp430.h>" line.
- Struktura projekta**: Points to the Project Explorer window.
- Vrednost koju funkcija vraća**: Points to the "return 0;" line.
- Osnovna main funkcija programa**: Points to the "int main(void)" declaration.
- Isključivanje Watchdog tajmera**: Points to the "WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD;" line.
- Za razliku od asemblera u C-u se sva inicijalizacija obavlja automatski - od strane prevoidoca. To podrazumeva između ostalog da prevodilac brine o postavljanju koda u memoriju, postavljanju reset prekida, kao i inicijalizaciji SP-a**: Points to the explanatory text at the bottom of the main.c code area.

Below the main.c code, another window shows the "CCS5 - mcu430 Assembler Code Template For use with TI Code Composer Studio". It contains assembly code for the MSP430:

```

1 ;include device header file
2
3 .def RESET
4     ; Export program entry-point to
5     ; make it known to linker.
6 .code
7     ; Assemble into program memory
8     ; then link with other listing
9     ; and retain current section.
10    ; see also --retain-sections
11    ; references to current section.
12
13    .text
14    .retain
15    .retainrefs
16
17    .stack
18
19    .RESET    mov.w  #_STACK_END_SP
20    StopIPT  mov.w  #RESET_VECTOR,WDTCCTL
21
22    .stack
23
24    .org 0x0000
25
26    ; Main Loop here
27
28
29
30    ; Stack Pointer definition
31    .def _STACK_RND
32        ; Global stack pointer
33        .inct _stack
34
35
36    ; Interrupt Vectors
37
38    .org 0x0000
39    .short _reset
40        ; RESET_VECTOR Vector

```

Include fajl

Korišćenje pojmoveva definisanih u *include* fajlu olakšava kodiranje ali i kasniji prelaz sa jednog na drugi mikrokontroler

Makroima se simbolička imena registara povezuju sa fizičkim adresama na magistrali

```

13     .retain
14     .retainrefs
15
16     ; Override ELF c
17     ; and retain cur
18     ; And retain any
19     ; references to
20
21     ;-----[REDACTED]-----;
22
23     ;-----[REDACTED]-----;
24     ; Main loop here
25
26
27     mov.w #STACK_FND,SP      ; Initialize sta
28
29     mov.w #WDTPW|WDTHOLD,&WDTCTL ; Stop Watchdog
30
31     ; Stack Pointer definit
32     .global _STACK_END
33     .sect .stack
34
35
36     ; Interrupt Vectors
    
```

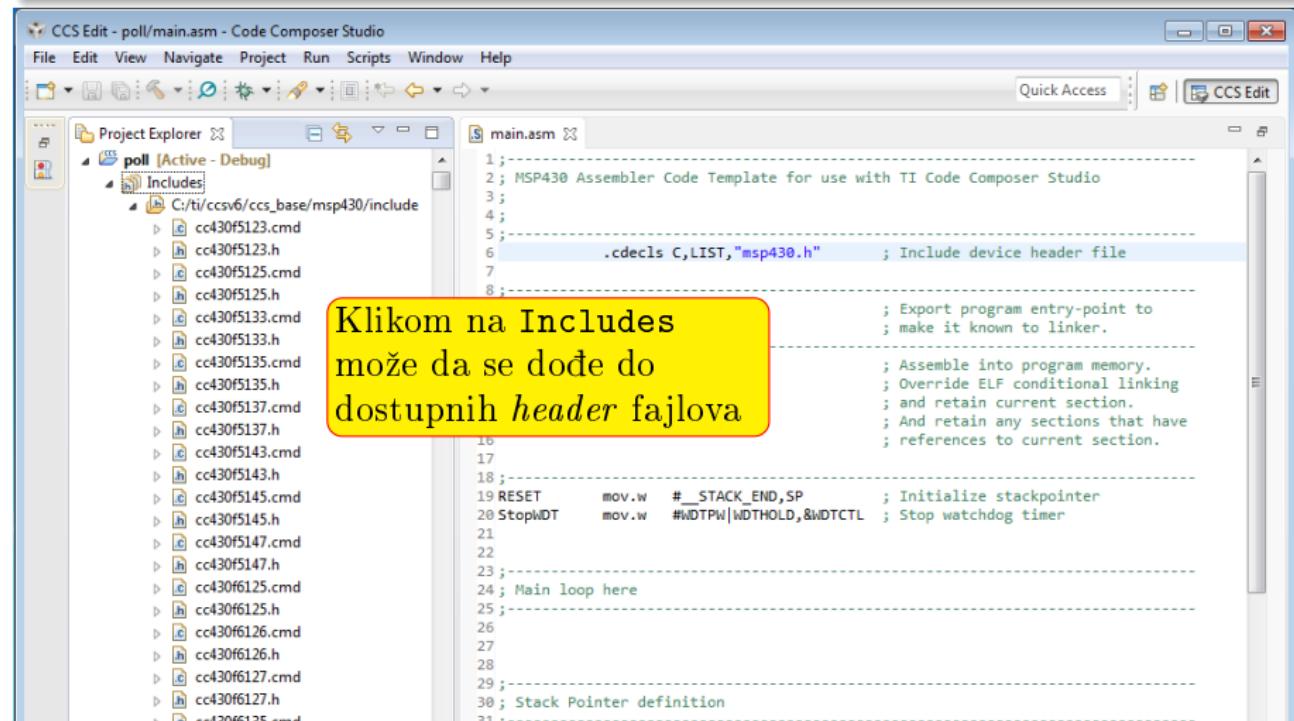
Često korišćenim konstantama zadaju se simbolička imena

```

3726
3727 ****
3728 * WATCHDOG TIMER A
3729 ****
3730 #define __MSP430_HAS_WDT_A__          /* Definitio
3731 #define __MSP430_BASEADDRESS_WDT_A__ 0x0150  /* WDT - Tim
3732 #define WDT_A_BASE                  __MSP430_BASEADDRESS_WDT_A_
3733
3734 SFR_16BIT(WDTCTL);
3735 SFR_8BIT(WDTCTL_L);
3736 SFR_8BIT(WDTCTL_H);
3737 /* The bit names have been prefixed with "WDT" */
3738 /* WDTCTL Contr
3739 #define WDTIS0
3740 #define WDTIS1
3741 #define WDTIS2
3742 #define WDTCNTC
3743 #define WDTMSE
3744 #define WDTSSEL
3745 #define WDTHOLD
3746 #define WDTHOLD
3747
3754 #define WDTSSEL0_L (0x0001) /* WDT - Tim
3755 #define WDTSSEL1_L (0x0002) /* WDT - Tim
3756 #define WDTHOLD_L (0x0004) /* WDT - Tim
3757
3758 #define WDTPW (0x0008) /* WDT - Tim
    
```

Hardverske specifičnosti 1/2

msp430.h je opšti *include* fajl za celu MSP430 familiju

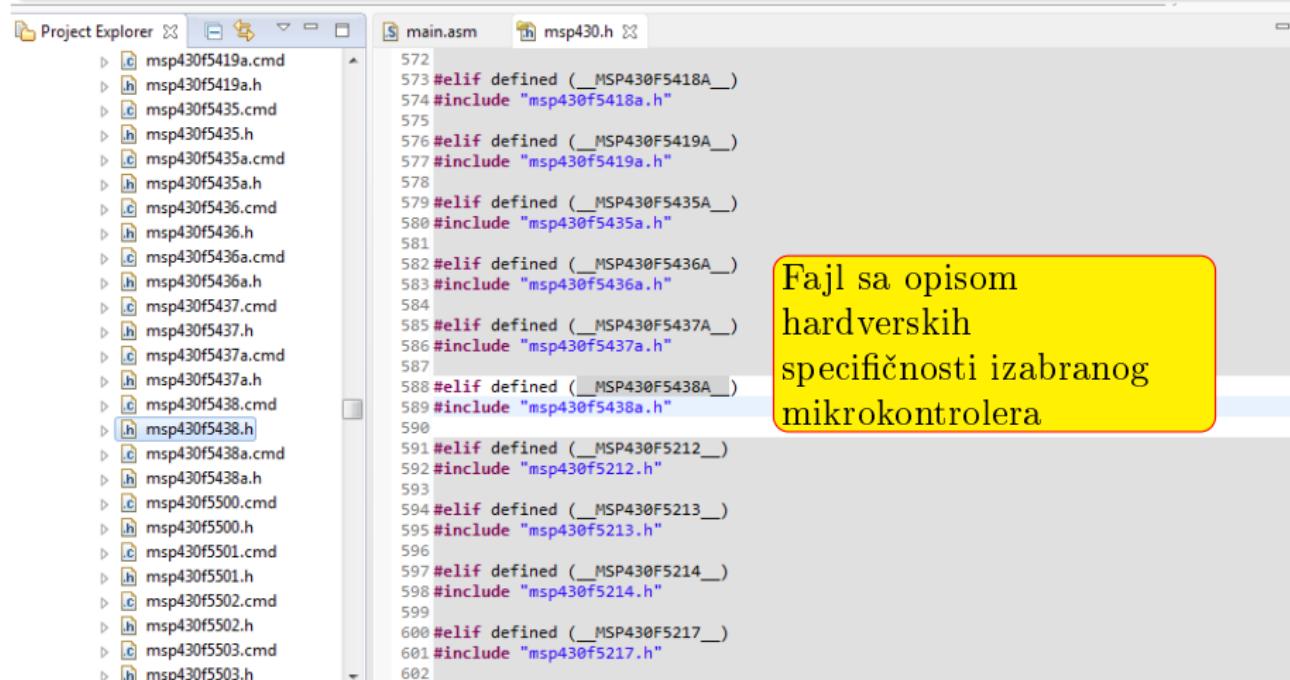


Klikom na **Includes** može da se dođe do dostupnih *header* fajlova

```
1 ;-----  
2 ; MSP430 Assembler Code Template for use with TI Code Composer Studio  
3 ;-----  
4 ;-----  
5 ;-----  
6 .cdecls C,LIST,"msp430.h" ; Include device header file  
7 ;-----  
8 ;-----  
; Export program entry-point to  
; make it known to linker.  
;  
; Assemble into program memory.  
; Override ELF conditional linking  
; and retain current section.  
; And retain any sections that have  
; references to current section.  
;  
16  
17  
18 ;-----  
19 RESET      mov.w   #__STACK_END,SP      ; Initialize stackpointer  
20 StopWDT    mov.w   #WDTPW|WDTHOLD,&WDTCTL ; Stop watchdog timer  
21  
22  
23 ;-----  
24 ; Main loop here  
25 ;-----  
26  
27  
28  
29 ;-----  
30 ; Stack Pointer definition  
31 ;-----
```

Hardverske specifičnosti 2/2

Unutar fajla msp430.h definisanim makroima se uključuje fajl za izabrani mikrokontroler



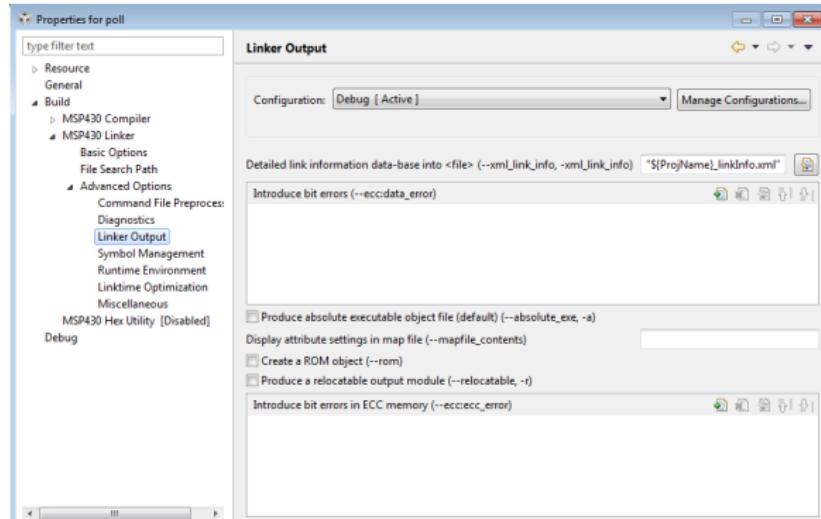
```
Project Explorer
main.asm
msp430.h

572 #elif defined (__MSP430F5418A__)
573 #include "msp430f5418a.h"
574
575 #elif defined (__MSP430F5419A__)
576 #include "msp430f5419a.h"
577
578 #elif defined (__MSP430F5435A__)
579 #include "msp430f5435a.h"
580
581 #elif defined (__MSP430F5436A__)
582 #include "msp430f5436a.h"
583
584 #elif defined (__MSP430F5437A__)
585 #include "msp430f5437a.h"
586
587 #elif defined (__MSP430F5438A__)
588 #include "msp430f5438a.h"
589
590 #elif defined (__MSP430F5212__)
591 #include "msp430f5212.h"
592
593 #elif defined (__MSP430F5213__)
594 #include "msp430f5213.h"
595
596 #elif defined (__MSP430F5214__)
597 #include "msp430f5214.h"
598
599 #elif defined (__MSP430F5217__)
600 #include "msp430f5217.h"
601
602
```

Fajl sa opisom hardverskih specifičnosti izabranog mikrokontrolera

Linkovanje

Linkovanje je proces u kome se mašinski kod iz različitih asemblerских fajlova prevodi u jedan jedinstven fajl koji se može spustiti u memoriju mikrokontrolera.



Najvažnije uputstva za linker se nalaze u *linker command file*-u

Segmenti mogu da se preklapaju

```

133 /* Specify the sections allocation intervals
134 ****
135
136 SECTIONS
137 {
138     .bss      : {} > RAM           /* Global & static vars
139     .data     : {} > RAM           /* Global & static vars
140     .noinit   : {} > RAM          /* For #pragma noinit
141     .sysmem   : {} > RAM          /* Dynamic memory allocation
142     .stack    : {} > RAM (HIGH)  /* Software system stack
143
144 #ifndef _LARGE DATA MODEL
145     .text     : {}>> FLASH        /* Code
146 #else
147     .text     : {}>> FLASH2       /* Code
148 #endif
149     .text:_isr : {} > FLASH
150     .cinit   : {} > FLASH
151 #ifndef _LARGE DATA MODEL
152     .const   : {} > FLASH        /* Constant data
153 #else
154     .const   : {} > FLASH2       /* Constant data
155 #endif
156     .cio     : {} > RAM           /* C I/O Buffer
157
158     .pinit   : {} > FLASH
159     .init_array : {} > FLASH
160     .mspabi.exidx : {} > FLASH
161     .mspabi.extab : {} > FLASH
162
163     .infoA   : {} > INFOA         /* MSP430 INFO FLASH Memory segments */
164     .infoB   : {} > INFOB
165     .infoC   : {} > INFOC
166     .infoD   : {} > INFOD
167
168 /* MSP430 Interrupt vectors */
169     .int00    : {} > INT00
170     .int01    : {} > INT01

```

.bss je tip segmenta u koji se smeštaju neinicijalizovani podaci (RAM memorija)

.data je tip segmenta u koji se smeštaju inicijalizovani podaci (RAM memorija)

.text je tip segmenta u koji se smeštaju instrukcije (FLASH memorija)

.const je tip segmenta u koji se smeštaju konstantni podaci (FLASH memorija)

Kompajliranje

Komanda BUILD vrši kompajliranje i linkovanje projekta

Nakon uspešnog kompajliranja klikom na ovu ikonu ulazi se u mod za debagovanje

Klik na ovu ikonu vrši kompajliranje i linkovanje celog projekta

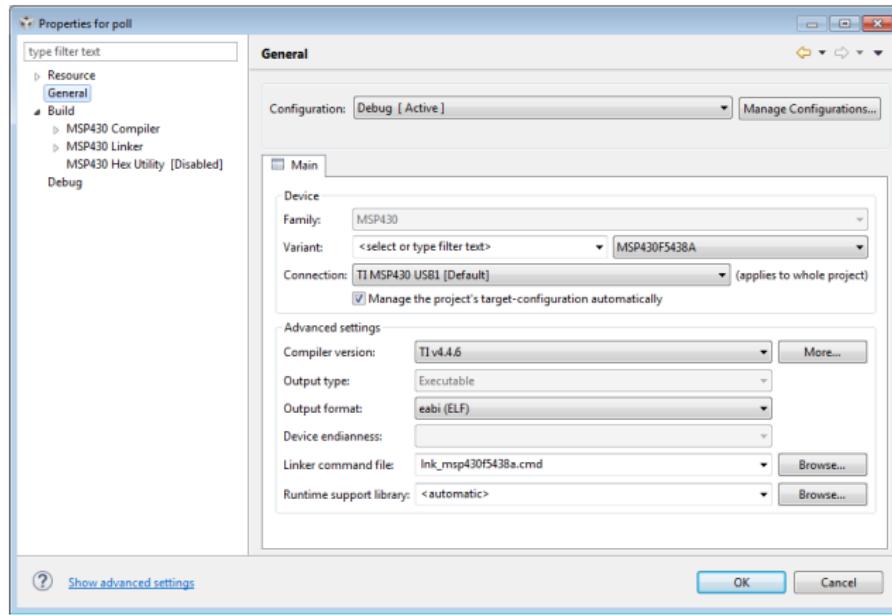
Nakon kompajliranja/linkovanja pojavljuju se pokazivači na eventualne greške i upozorenja

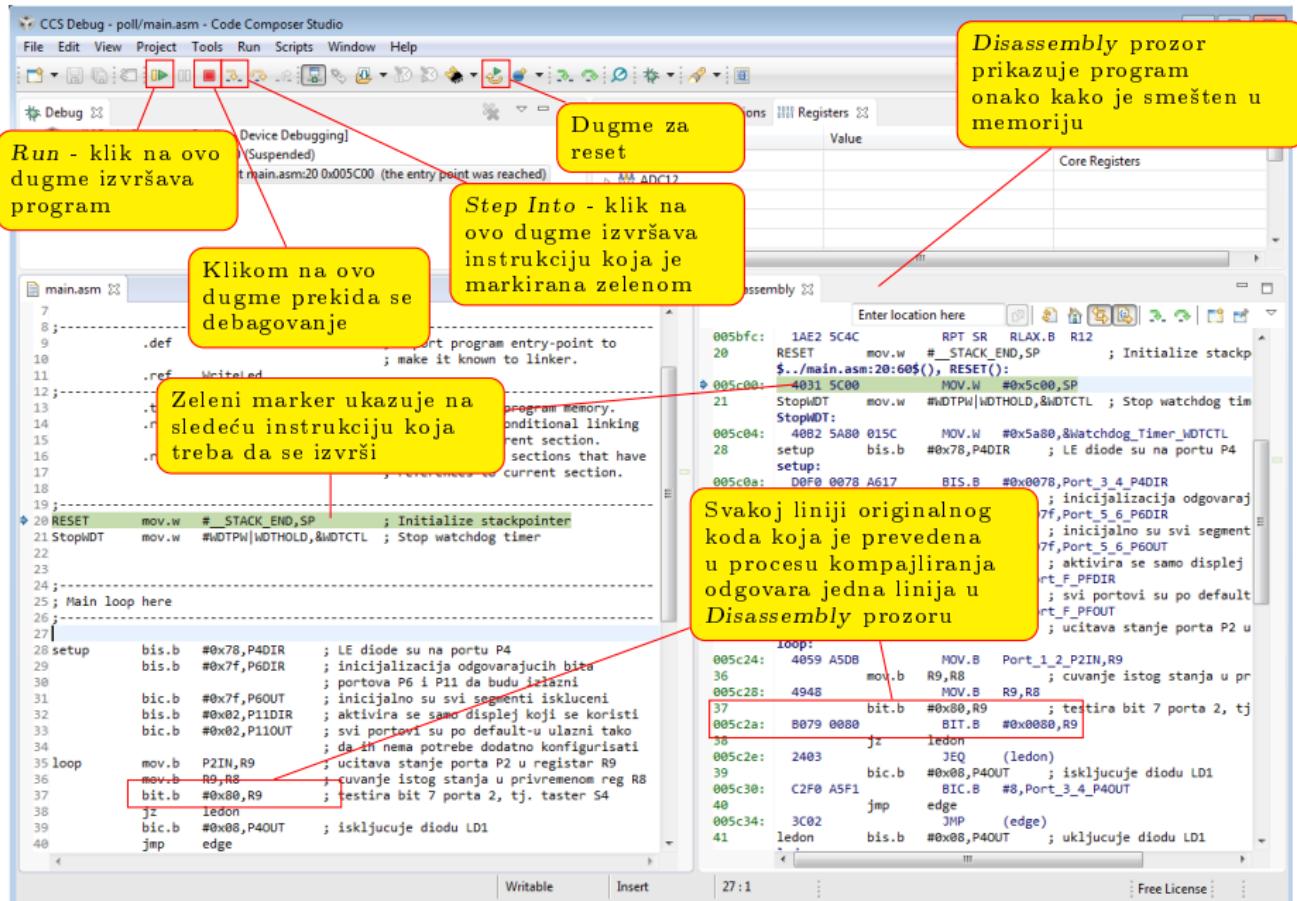
Poruke koje ukazuju na status kompajliranja/linkovanja

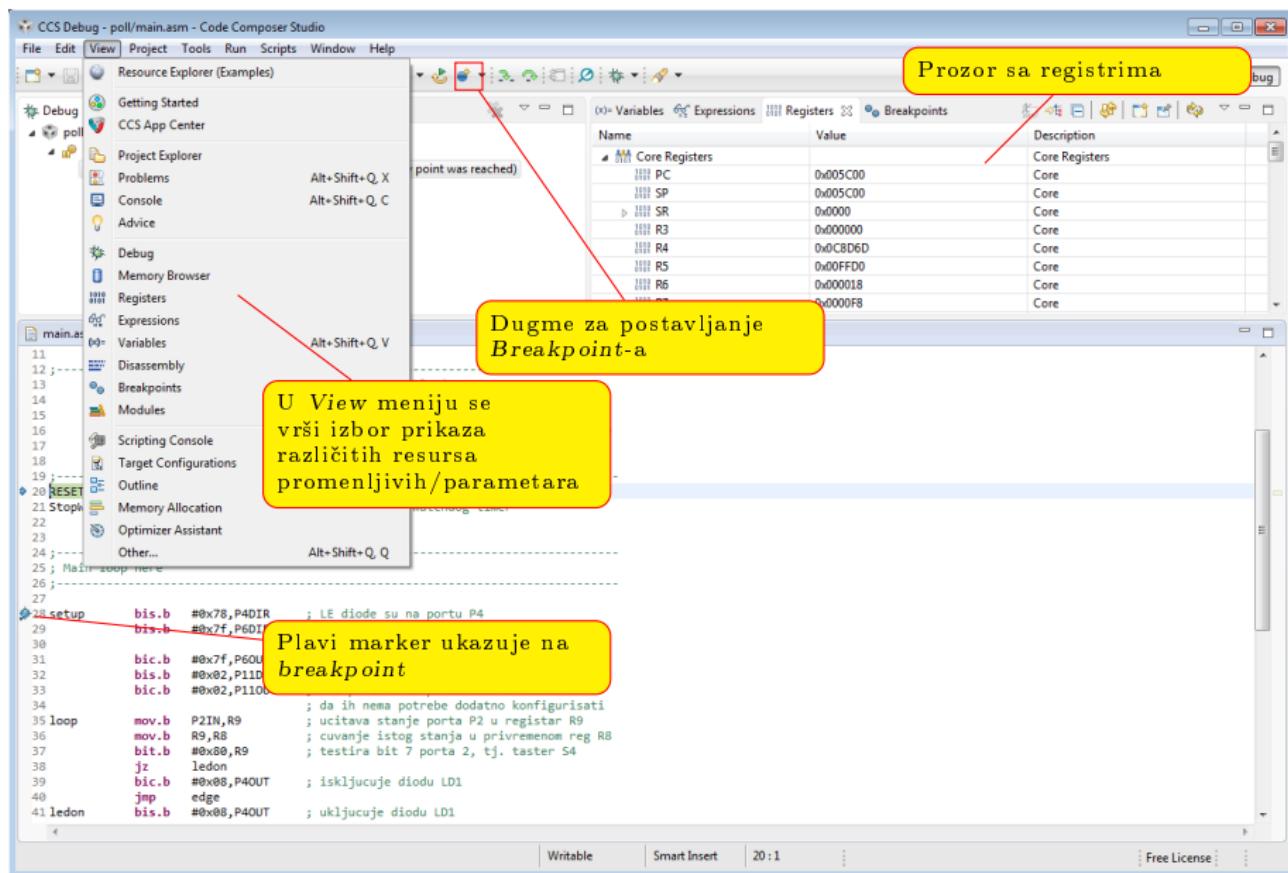
Description	Resource	Path	Location
Errors (1 item)		main.asm	/poll
[E0003] Unexpected trailing operand(s)			line 39

Debagovanje

Debagovanje je proces u kome se uz pomoć hardverskog debagera vrši testiranje aplikacije







Debagovanje

Najjednostavniji i najpregledniji vid simulacije je *single stepping*

- Problem je što to može dugo da potraje i zamorno je

Mnogo efikasniji vid debagovanja je postavljanjem *Breakpoint-a* na dobra mesta

Generalno, *Breakpoint* se postavlja tamo gde treba simulirati spoljni događaj preko registra (u našem slučaju pritisak tastera) i tamo gde se očekuje reakcija na taj događaj

CCS Debug - poll/main.asm - Code Composer Studio

File Edit View Project Tools Run Scripts Window Help

Debug

poll [Code Composer Studio - Device Debugging]
TI MSP430 US31_0/MSP430 (Suspended - HW Breakpoint)
S:/main.asm:20:60\$() at main.asm:35 0x005C24 (the entry point was reached)

Uz dobro osmišljen položaj Breakpoint-a testiranje se svodi na nekoliko uzastopnih pritiska na "Run" ikonicu

Name	Value	Description
P4OUT7	0	P4OUT7
P4OUT6	0	P4OUT6
P4OUT5	0	P4OUT5
P4OUT4	0	P4OUT4
P4OUT3	1	P4OUT3
P4OUT2	0	P4OUT2
P4OUT1	0	P4OUT1
P4OUT0	0	P4OUT0
P4DIR	0x78	Port 4 Direction [Memory Mapped]

function.asm

```

20 RESET    mov.w #_STACK_END,SP      ; Initialize stackpointer
21 StopIDT  mov.w #NDTPW|NDTHOLD|NDTCTL ; Stop watchdog timer
22
23
24 j-----;
25 ; Main loop here
26 j-----
27
28 setup    bis.b #0x78,P4DIR      ; LE diode su na portu P4
29     bis.b #0x7f,P6DIR      ; inicijalizacija odgovarajućih bita
30     ; portova P6 i P11 da budu izlazni
31     bic.b #0x7f,P6OUT      ; inicijalno su svi segmenti isključeni
32     bis.b #0xB2,P11DIR    ; aktiviramo se samo displej koji se koristi
33     bic.b #0xB2,P11OUT    ; svi portovi su po default-u ulazni tako
34     ; da ih nema potreba dodatno konfigurisati
35 loop     mov.b P2IN,R9        ; učitava stanje porta P2 u register R9
36     mov.b R9,R8          ; cuvanje istog stanja u privremenom reg R8
37     bit.b #0xB0,R9        ; testira bit 7 porta 2, tj. taster S4
38     jz ledon
39     bic.b #0xB0,P4OUT    ; isključuje diodu LD1
40     jmp edge
41 ledon    mov.b R9,P11DIR    ; učitava stanje porta P11 u diodu LD1
42     ; 2 u R9 jednak 0 posle ove
43     ; 2 biti jednak 1
44     ; je novog stanja porta u staro
45     ; sledeći ciklus
46     ; bita 2 znači da je detektovana
47
48

```

Kad god se izvršavanje programa zaustavi moguće je menjati sadržaj registra

Glavni Breakpoint je najlogičnije stavljen na instrukciju koja očitava stanje tastera

S obzirom da se testira da li program detektuje pritisak tastera ovo je dobar položaj drugog breakpoint-a

Pregled

1 Razvojno okruženje

- Hardversko razvojno okruženje
 - Portovi
- Softversko razvojno okruženje
 - *Include* fajlovi
 - Linkovanje
 - Kompajliranje
 - Debugovanje

2 Primeri

- Rad sa diodama
- Rad sa tasterima
- Prekidi
- Sedmosegmentni displej

Povezivanje dioda sa mikrokontrolerom

U primerima koje radimo na ovom kursu koristimo LE Diode. Zajedno sa LE diodama se redno vezuje otpornik koji služi za ograničenje struje diode (videti jednačinu za struju diode)

LE Dioda sa rednim otpornikom vezuje se na pin mikrokontrolera. Pin na koji je vezana dioda mora biti inicijalizovan kao izlazni. Da bi se dioda uključila potrebno je dovesti odgovarajući napon na jedan od krajeva diode.

Električna šema koja ilustruje način vezivanja diode prikazana je na nekom od prethodnih slajdova. Na osnovu prikazane šeme, koji logički nivo uključuje diodu?

1. Zadatak - Blinkanje diode

Zadatak

Napisati program koji sa periodom od 1s uključuje i isključuje diodu na pinu 3 paralelnog porta 4.

1. Zadatak - Blinkanje diode

Rešenje

Ovaj primer ilustruje upotrebu paralelnih portova kada se pinovi na portu koriste kao izlazni. Da bi se pinovi pravilno inicijalizovali i da bi se sistem ponašao na zahtevani način potrebno je uraditi sledeće:

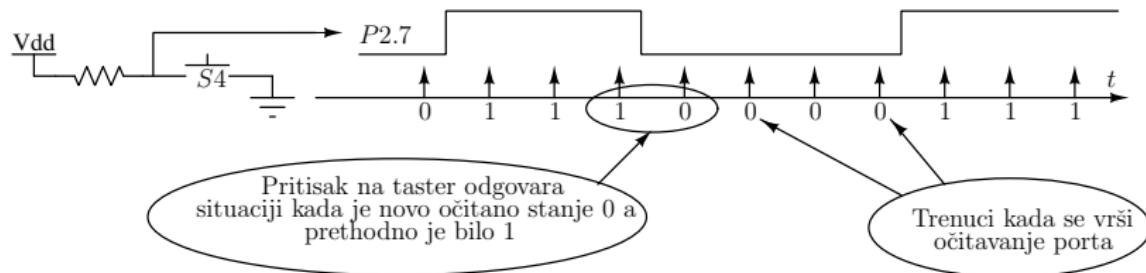
- Isključiti ***watchdog*** timer
- Podesiti pin kao izlazni
- Dodeliti pinu inicijalnu vrednost (U ovom primeru je svejedno koja je inicijalna vrednost)
- Menjati stanje diode sa periodom od 0.5s

Kôd

Videti primeriv *v2-z1-blink* u materijalima

Detekcija pritiska tastera

Algoritam detekcije pritiska tastera se zasniva na detekciji opadajuće ivice na ulaznom pin-u. Glavni program mikrokontrolera treba periodično da očitava stanje ulaznog pin-a, poredi ga sa vrednosti iz prethodnog očitavanja i u slučaju detekcije prelaska sa 1 na 0 izvrši zahtevanu radnju.



Taster se sa rednim otpornikom povezuje na pin mikrokontrolera. Potrebno je pin mikrokontrolera, na koji je vezan taster, inicijalizovati kao ulazni.

2. Zadatak - Promena stanja diode pritiskom na taster (Detekcija silazne ivice)

Zadatak

Napisati program koji detektuje pritisak tastera S1 i kao rezultat detekcije menja stanje diode LD1.

2. Zadatak - Promena stanja diode pritiskom na taster

Rešenje

Ovaj primer ilustruje upotrebu paralelnih portova kada se pinovi na portu koriste kao ulazni. Pored toga u ovom primeru je ilustrovan i jedan od softverskih načina za detekciju pritiska tastera (detekcija silazne ivice). Da bi se pinovi pravilno inicijalizovali i da bi se sistem ponašao na zahtevani način potrebno je uraditi sledeće:

- Isključiti ***watchdog*** timer
- Pin na koji je povezana dioda inicilazovati kao izlazni
- Dioda inicijalno treba da bude isključena
- Inicijalizovati pin na koji je povezan taster kao ulazni pin
- U glavnoj programskoj petlji detektovati pritisak tastera na način objašnjen u nekom od prethodnih slajdova

Kôd

Videti primer u *2-z2-button-toggle* u materijalima

3. Zadatak - Promena stanja 4 diode (Detekcija nivoa signalata)

Zadatak

Napisati program koji drži aktivnim sve 4 LE diode za vreme dok je taster pritisnut. Kada taster nije pritisnut diode su isključene.

3. Zadatak - Promena stanja 4 diode (Detekcija nivoa signala)

Rešenje

Ovaj primer ilustruje upotrebu paralelnih portova kada se pinovi na portu koriste kao ulazni. Pored toga ovaj primer ilustruje jedan od načina detekcije nivoa signala. Zbog načina na koji su tasteri povezani u kolo, nivo koji treba detektovati u ovom primeru je nivo "0".

Da bi se pinovi pravilno inicijalizovali i da bi se sistem ponašao na zahtevani način potrebno je sprovesti niz koraka kao u prethodnom primeru.

Kôd

Videti primer *v2-z3-button-glow* u materijalima

Prekidi

Jedan od pristupa detekciji pritiska tastera jeste poliranje (stalno ispitivanje da li je došlo do promene stanja tastera). Ovakav pristup nije "efikasan" jer procesor troši dosta vremena na radnju koja se retko dešava.

Zašto mikrokontroler ne reaguje samo kada se pritisne taster?

Mehanizam koji omogućava ovakav pristup naziva se prekid.

Izvori prekida su mnogobrojni (UART, Timer, Paralelni port, DMA ,...)

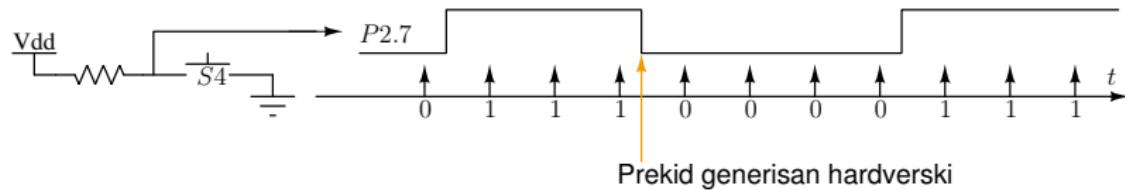
Prekidi portova

Svaki pin na protovima P1 i P2 može da generiše prekid.

Konfiguracija prekida vrši se pomoću registara PxIFG, PxIE i PxIES

Bit u PxIFG registru se setuje kada se desi prekid na odgovarajućem pinu. Pri izlasku iz prekida neophodno je resetovati prethodno setovani bit!

Prekidi koji se generišu promenom stanja ulaznih pinova portova P1 i P2



4. Zadatak - Promena stanja diode

Zadatak

Rešiti 2. zadatak koristeći mehanizam prekida

4. Zadatak - Promena stanja diode

Rešenje

Ovaj primer ilustruje način obrade prekidnog zahteva u prekidnoj rutini. Da bi generisanje prekida bilo moguće potrebno je dozvoliti generisanje prekida i pravilno inicijalizovati pinove koji se koriste. U tu svrhu potrebno je uraditi sledeće:

(U glavnom programu)

- Isključiti ***watchdog*** timer
- Pin na koji je povezana dioda inicilazovati kao izlazni i dioda je inicijalno isključena
- Inicijalizovati pin na koji je povezan taster kao ulazni pin i dozvoliti prekid na tom pinu (P2IE)
- Podesiti da se prekid generiše usled silazne ivice(P2IES)

4. Zadatak - Promena stanja diode

Rešenje

Ovaj primer ilustruje način obrade prekidnog zahteva u prekidnoj rutini. Da bi generisanje prekida bilo moguće potrebno je dozvoliti generisanje prekida i pravilno inicializovati pinove koji se koriste. U tu svrhu potrebno je uraditi sledeće:

(U prekidnoj rutini)

- Na početku prekidne rutine proveriti izvor prekida (ispitivanje bita P2IFG registra)
- Promeniti stanje diode
- Resetovati ogovarajući bit P2IFG registra

Kôd

Videti primeriv *2-z4-button-toggle-isr* u materijalima

5. Zadatak - Brojač

Zadatak

Potrebno je napisati program koji realizuje funkcionalnost brojača. Vrednost brojača se uvećava za 1 pritiskom na taster S1 dok taster S2 umanjuje vrednost brojača za 1. Opseg vrednosti brojača je 0-255. Kada vrednost brojača izđe iz opsega brojač se "prevrти".

5. Zadatak - Brojač

Rešenje

Ovaj primer ilustruje obradu dva prekidna zahteva koja dolaze od istog izvora prekida. Da bi generisanje prekida bilo moguće potrebno je dozvoliti generisanje prekida i pravilno inicializovati pinove koji se koriste. U tu svrhu potrebno je uraditi niz koraka kao u prethodnom primeru!

Kôd

Videti primeriv *2-z5-counter* u materijalima

6. Zadatak - Brojač po modulu 16

Zadatak

Potrebno je napisati program koji realizuje funkcionalnost brojača. Vrednost brojača se uvećava za 1 pritiskom na taster S1 dok taster S2 umanjuje vrednost brojača za 1. Opseg vrednosti brojača je 0-15. Kada vrednost brojača izđe iz opsega brojač se "prevrти". Na sedmosegmentnom displeju (koji se nalazi na razvojnoj ploči) ispisuje se vrednost brojača u heksadecimalnom zapisu.

6. Zadatak - Brojač po modulu 16

Rešenje

Ovaj primer ilustruje obradu dva prekidna zahteva koja dolaze od istog izvora prekida. Da bi generisanje prekida bilo moguće potrebno je dozvoliti generisanje prekida i pravilno inicijalizovati pinove koji se koriste. Pošto se vrednost brojača ispisuje na sedmosegmentnom displeju neophodno je ispravno inicijalizovati i pinove koji su povezani sa ovim displejom.

Kôd

Videti primeriv *2-z6-7seg-counter* u materijalima

Kako ispisati dvocifreni broj na displeju?