

2. zadatak (30)

Kontinualni LTI system je opisan diferencijalnom jednačinom: $(D-1)(D-2)y(t) = (D+1)x(t)$.

a) [10] odrediti impulsni odziv sistema.

b) [20] Odrediti prinudni odziv sistema ako je $x(t) = (1 + \cos 2t) \cdot u(t)$

Resenje:

a)

$$(D-1)(D-2)s_1(t) = u(t)$$

$$s_1(t) = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + \frac{1}{(D-1)(D-2)} \Big|_{D=0} = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + \frac{1}{2}$$

$$\frac{d}{dt} s_1(t) = c_1 e^t + 2c_2 e^{2t}$$

$$\left. \begin{aligned} c_1 + c_2 &= -1/2 \\ c_1 + 2c_2 &= 0 \end{aligned} \right\} c_2 = 1/2, c_1 = -1$$

$$s(t) = s_1(t) + \frac{d}{dt} s_1(t) = 2c_1 e^t + 3c_2 e^{2t} + 1/2$$

$$h(t) = \left(\frac{d}{dt} s(t) \right) u(t) = (2c_1 e^t + 6c_2 e^{2t}) u(t) = (-2e^t + 3e^{2t}) u(t)$$

b)

$$\begin{aligned} \frac{1}{(D-1)(D-2)} &= -\frac{1}{D-1} + \frac{1}{D-2} = -\frac{D+1}{D^2-1} + \frac{D+2}{D^2-4} \\ -\frac{D+1}{-\omega^2-1} + \frac{D+2}{-\omega^2-4} &= \frac{D+1}{5} - \frac{D+2}{8} = \frac{3}{40}D - \frac{2}{40} \end{aligned}$$

$$y_1(t) = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + \frac{1}{2} + \left(\frac{3}{40}D - \frac{1}{20} \right) \cos 2t$$

$$y_1(t) = c_1 e^t + c_2 e^{2t} + \frac{1}{2} - \frac{3}{20} \sin 2t - \frac{1}{20} \cos 2t$$

$$\frac{d}{dt} y_1(t) = c_1 e^t + 2c_2 e^{2t} - \frac{6}{20} \cos 2t + \frac{2}{20} \sin 2t$$

$$\left. \begin{aligned} c_1 + c_2 &= -1/2 + 1/20 \\ c_1 + 2c_2 &= 6/20 \end{aligned} \right\} c_2 = 15/20, c_1 = -24/20$$

$$y(t) = \left(y_1(t) + \frac{d}{dt} y_1(t) \right) u(t) = \left(-\frac{48}{20} e^t + \frac{45}{20} e^{2t} + \frac{1}{2} - \frac{1}{20} \sin 2t - \frac{7}{20} \cos 2t \right) u(t)$$

3. zadatak (10)

Dat je signal čija je osnovna perioda definisana sa

$$x_F(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1 \\ -2, & 1 < t < 2 \end{cases}$$

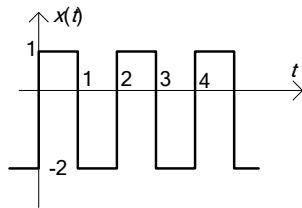
a) [5] ako je $g(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t-2k)$, pokazati da je $y(t) = \frac{d}{dt} x(t) = Ag(t-t_1) + Bg(t-t_2)$ i naći

A, t_1, B, t_2

b) [5] Naći razvoj u kompleksni Furijov red signala $y(t)$ na njegovoj osnovnoj periodi.

Resenje:

a)



$$y(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} 3\delta(t-2k) - \sum_{k=-\infty}^{\infty} 3\delta(t-2k-1) \Rightarrow A = B = 3, t_1 = 0, t_2 = 1$$

b)

$$T_F = 2, \omega_F = \pi$$

$$y_F(t) = 3\delta(t) - 3\delta(t-1) \Rightarrow Y(j\omega) = 3 - 3e^{-j\omega} \Rightarrow Y[k] = \frac{1}{2}(3 - 3e^{-jk\pi})$$

4. zadatak (10)

Neka je konvolucijom dobijen signal $g(t) = (x(t) \cos^2 t) * \frac{\sin t}{\pi t}$. Ako je $x(t)$ realan signal takav da je $H(j\omega) = 0$, za $|\omega| \geq 1$, naći $h(t)$ LTI sistema koji na pobudu $x(t)$ daje odziv $g(t)$.

Resenje

$$g(t) = (x(t) \cos^2 t) * \frac{\sin t}{\pi t} = \frac{1}{2} x(t)(1 + \cos 2t) * \frac{\sin t}{\pi t} = \frac{1}{2} x(t) * \frac{\sin t}{\pi t} + \frac{1}{2} \left(\underbrace{x(t) \cdot \cos 2t}_{\text{modulacija}} \right) * \frac{\sin t}{\pi t}$$

$$G(j\omega) = \frac{1}{2\pi} X(j\omega) \cdot \text{rect}(\omega/2) + \frac{1}{4} (X(j(\omega-2)) + X(j(\omega+2))) \text{rect}(\omega/2)$$

Kako je

$$G(j\omega) = X(j\omega) \cdot H(j\omega)$$

znači da je

$$H(j\omega) = G(j\omega) / X(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \text{rect}(\omega/2) + \frac{1}{4} \frac{(X(j(\omega-2)) + X(j(\omega+2))) \text{rect}(\omega/2)}{X(j\omega)}$$

Prethodni izraz ne sme da zavisi od $X(j\omega)$ što je moguće samo kad je drugi sabirak jednak nuli, odnosno

$$(X(j(\omega-2)) + X(j(\omega+2))) \text{rect}(\omega/2) = 0$$

iz čega proizilazi da je i $X(j\omega) = 0$, za $|\omega| \geq 1$

$$\text{pa je } H(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \text{rect}(\omega/2), \Rightarrow h(t) = \frac{1}{2} \frac{\sin t}{\pi t}$$

5. zadatak (30)

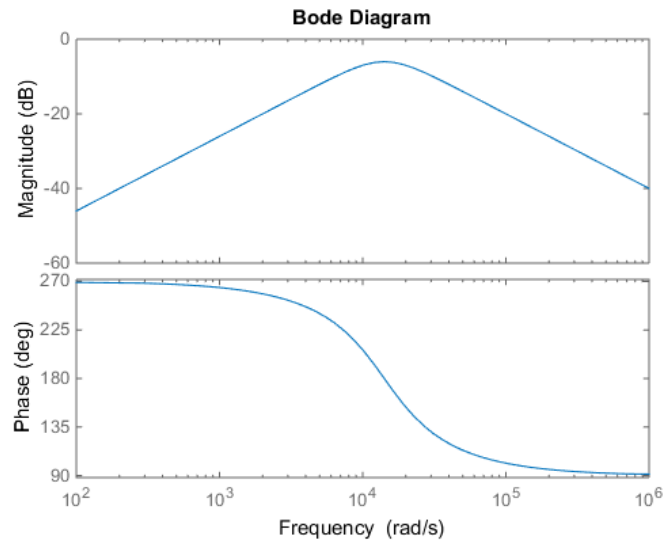
Rešenje:

a) Prenosna funkcija je filter propusnik niskih učestanosti:

$$H(s) = \frac{-\frac{s}{C_2 R_1}}{s^2 + s \frac{C_1 + C_2}{C_1 C_2 R_2} + \frac{R_1 + R_0}{C_1 C_2 R_2 R_1 R_0}} = \frac{-\frac{s}{CR}}{s^2 + s \frac{2}{CR} + \frac{2}{(CR)^2}}$$

Očigledno je $\omega_p = \frac{\sqrt{2}}{CR}$ i $Q = \frac{\sqrt{2}}{2}$.

b) Bodeovi dijagrami su prikazani na slici.



c) Prenosna funkcija se može napisati kao:

$$H(s) = -\frac{s\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2},$$

gde je $a = \omega_0 = 10000 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$. Kako je $V_U(s) = A \frac{a+s}{(a+s)^2 + \omega_0^2}$ za $A = 10 \text{ mV}$, dobija se

$$V_I(s) = -A \frac{\omega_0 s(s+a)}{((a+s)^2 + \omega_0^2)^2}.$$

Na osnovu teoreme je $\mathcal{F}\{t \sin(\omega_0 t) e^{-at} u(t)\} = \frac{2\omega_0(s+a)}{((a+s)^2 + \omega_0^2)^2}$. Kako je $\mathcal{F}\left\{\frac{dx(t)}{dt}\right\} = sX(s)$, dobija se da je

$$V_I(s) = -\frac{sA}{2} \cdot \mathcal{F}\{t \sin(\omega_0 t) e^{-at} u(t)\},$$

$$\text{pa je } v_I(t) = -\frac{A}{2} \frac{d}{dt} \left(t \sin(\omega_0 t) e^{-at} u(t) \right) = -\frac{A}{2} ((1-at)\sin(\omega_0 t) + \omega_0 t \cos(\omega_0 t)) e^{-at} u(t).$$

d) Kako je ovo propusnik opsega učestanosti, jako je veliko slabljenje za $\omega = 0$ i $\omega = 10^8$. Dobija se izlazni napon isto kao pod c) sa kašnjenjem. Ova komponenta iščezava sa vremenom, tako da je u ustaljenom stanju napon na izlazu jednak nuli.